



Lesen Sie bitte vor Inbetriebnahme des Gerätes die Bedienungsanleitung sorgfältig durch ! Bei Schäden, die durch Nichtbeachten dieser Bedienungsanleitung verursacht werden, erlischt der Garantieanspruch ! Für Folgeschäden übernehmen wir keine Haftung ! Wir übernehmen ebenfalls keine Haftung für Personen-, Sach- oder Vermögensschäden.

ENDA EU4430 PID UNIVERSAL REGLER

Vielen Dank dafür, daß Sie sich für den **ENDA EU4430** Regler entschieden haben !

- ▶ Abmessungen 48x48mm.
- ▶ Zwei Sollwerte einstellbar.
- ▶ Messeingang für Thermoelemente, PT100 ,J, K, L, T, S, R, Strom-Einheitssignal.
- ▶ Einstellbar als 0-20mA, 4-20mA, 0-10V, 2-10V, 0-25mV oder 0-50mV Eingang.
- ▶ Automatische Berechnung der PID-Parameter (SELF TUNE).

⚠ Bitte bei Erstbetrieb der Anlage (Betriebsbereit) Selbstoptimierung durchführen !

- ▶ Drei verschiedene Funktionen können der Taste F zugewiesen werden.
- ▶ Drei verschiedene Funktionen können dem digitalen Eingang zugewiesen werden.
- ▶ Soft-Start (Zeitvorgabe für Sollwert).
- ▶ Regelausgang wählbar Relais-, Analog- oder SSR-Ausgang.
- ▶ Analogausgang einstellbar als 0-20mA, 4-20mA oder als SSR-Ausgang.
- ▶ Heiz- oder Kühlfunktion einstellbar
- ▶ C/A2 Relaisausgang einstellbar als Alarm- oder als Regelausgang für Heizfunktion.
- ▶ Wählbar zwischen Heiz-/Kühlfunktion.
- ▶ Offset-Einstellung für Eingangsgröße.
- ▶ Periodische Schaltverhalten des Relais einstellbar bei Fühlerbruch einstellbar.
- ▶ Programmierung per Tasten oder per ModBus Protokoll (optional).



RoHS
Compliant



Bestellcode : EU4430 - -	
1 - Versorgung	2 - Modbus (Optional)
UV.....90 - 250V AC	RS..... RS-485 Modbus Schnittstelle
LV.....10-30V DC / 8-24V AC	(Optional / Bei Bestellung angeben).
	⚠ Informationen zur Modbus-Funktion finden Sie in der Modbus-Befehlsliste auf der letzten Seite

Eingangstyp		Messbereich		Genauigkeit
		°C	°F	
PT100 Widerstandsthermometer	EN 60751	-199.9...600.0 °C	-199.9...999.9 °F	± 0,2% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
PT100 Widerstandsthermometer	EN 60751	-200...600 °C	-328....1112 °F	± 0,2% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
J (Fe-CuNi) Thermoelement	EN 60584	-30.0...600.0 °C	-22.0...999.9 °F	± 0,5% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
J (Fe-CuNi) Thermoelement	EN 60584	-30...600 °C	-22....1112 °F	± 0,5% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
K (NiCr-Ni) Thermoelement	EN 60584	-30.0...999.9 °C	-22.0...999.9 °F	± 0,5% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
K (NiCr-Ni) Thermoelement	EN 60584	-30...1300 °C	-22....2372 °F	± 0,5% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
L (Fe-CuNi) Thermoelement	DIN 43710	-30.0...600.0 °C	-22.0...999.9 °F	± 0,5% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
L (Fe-CuNi) Thermoelement	DIN 43710	-30...600 °C	-22....1112 °F	± 0,5% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
T (Cu-CuNi) Thermoelement	EN 60584	-30.0...400.0 °C	-22.0...752.0 °F	± 0,5% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
T (Cu-CuNi) Thermoelement	EN 60584	-30...400 °C	-22....752 °F	± 0,5% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
S (Pt10Rh-Pt) Thermoelement	EN 60584	-40...1700 °C	-40....3092 °F	± 0,5% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
R (Pt13Rh-Pt) Thermoelement	EN 60584	-40...1700 °C	-40....3092 °F	± 0,5% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
0-20mA Analogeingang		-1999...+9999 (max. Skalenbereich 10000)		± 0,2% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
4-20mA Analogeingang		-1999...+9999 (max. Skalenbereich 10000)		± 0,2% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
0-10V Analogeingang		-1999...+9999 (max. Skalenbereich 10000)		± 0,2% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
2-10V Analogeingang		-1999...+9999 (max. Skalenbereich 10000)		± 0,2% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
0-25mV Analogeingang		-1999...+9999 (max. Skalenbereich 10000)		± 0,2% (vom Skalenbereich) ± 1 digit
0-50mV Analogeingang		-1999...+9999 (max. Skalenbereich 10000)		± 0,2% (vom Skalenbereich) ± 1 digit

BETRIEBSBEDINGUNGEN

Betriebstemp./Lagerung	0 ... +50°C/-25 ... +70°C
Luftfeuchtigkeit	Bis 31°C 80%, bis 40 °C linear abfallend bis 50% Luftfeuchtigkeit, Höhe <2000m
Schutzart	Entspricht nach EN 60529 ; Frontseite : IP65, Rückseite : IP20
Height	Max. 2000m

⚠ Das Gerät nicht in explosiver oder korrosiver Umgebung einsetzen !

ELEKTRISCHE ANSCHLÜSSE

Spannungsversorgung	90-250V AC 50/60Hz , 10-30VDC / 8-24VAC SMPS
Leistungsaufnahme	Max. 5VA
Elektr. Anschluß	Aufsteckbare Schraubklemmleiste für 2.5mm ² , Signalklemme: 1,5mm ² Buchsenklemme.
Leitungswiderstand	Max. 100 Ohm
Werterhaltung	EEPROM (> 10 Jahre)
Elektromagnetische Verträglichkeit (EMC)	EN 61326-1: 2013 (Normkonform nach EN 61000-4-3, Prüfschärfe Kriterium B).
Elektrische Sicherheit	EN 61010-1: 2010 ((Verschmutzungsgrad 2, Schutzklasse II)

AUSGÄNGE

C/A2 Ausgabe	Relais: 250 V AC, 10 A (ohmsche Last), Umschaltkontakt NO+NC. (Steuerungs- oder Alarm2-Ausgangsauswahl).
A1 Ausgabe	Relais: 250 V AC, 5A (ohmsche Last), NO. (Auswahl Alarm1 und Kühlsteuerausgang)..
ANL/SSR Ausgabe	Ausgang einstell. 0-20mA, 4-20 mA (12 Bit, 0,2% Genauigkeit) oder als SSR-Ausgang 24V/20mA. Max. Lastwiderstand: 600 Ohm.
Lebensdauer Relais	Ohne Last 30 Mio. Schaltspiele, bei 250V AC, 8A 300.000 Schaltspiele

REGELUNGSART

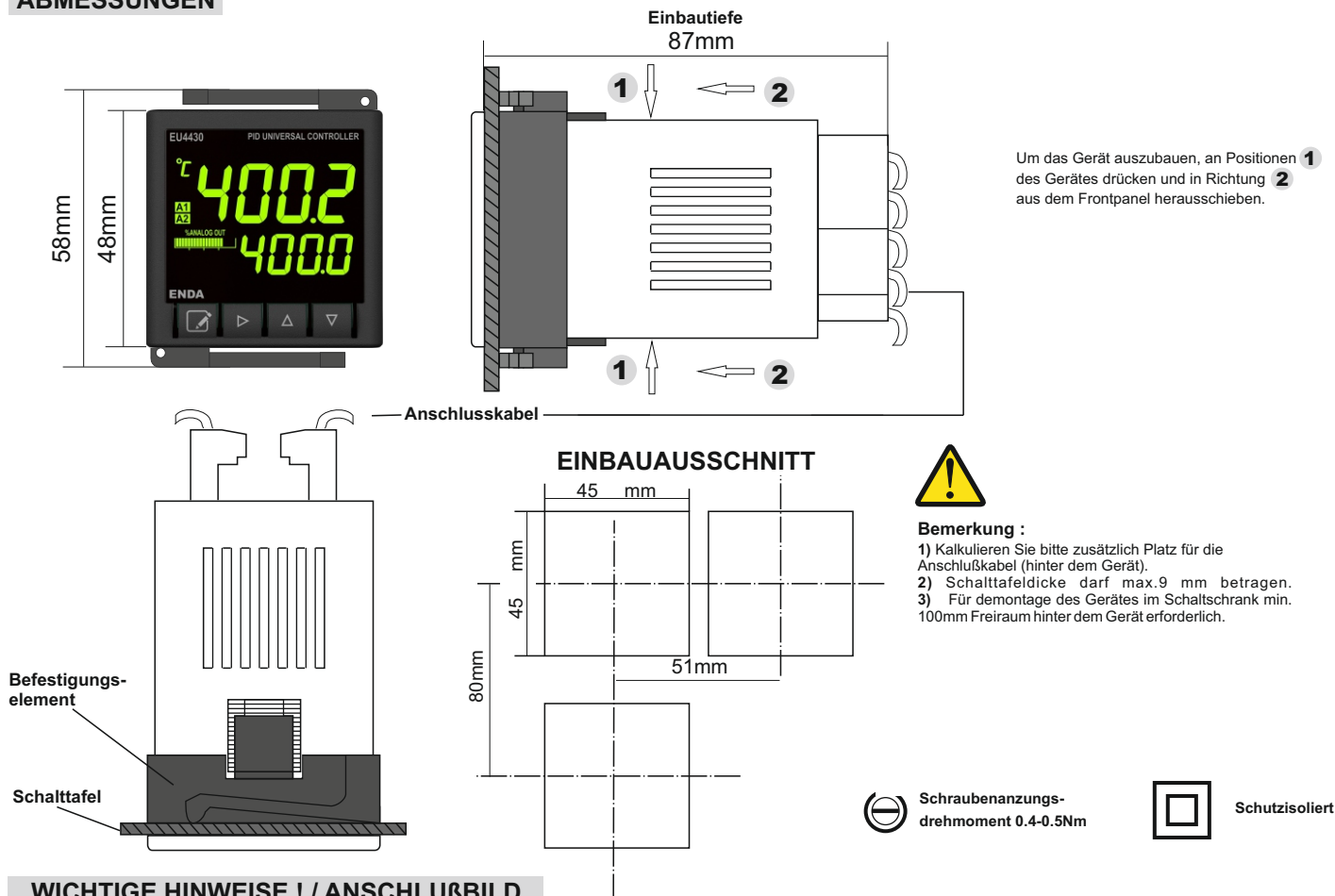
Sollwertauswahl	1 Sollwert + 1 Alarmsollwert Einstellung
Regelungsart	Wählbar zwischen On-Off / P, PI, PD, PID (Funktion abhängig von den eingestellten Parametern)
A/D Konverter	14 bit.
Meßzyklus	Min. 100ms.
Proportionalband	Zwischen 0% und 100% einstellbar. Bei Pb=0% wird mit ON/OFF Funktion geregelt
Differentialzeit	Einstellbar zwischen 1s und 125s
Hysterese	Einstellbar zwischen 1 und 50°C (122°F)
Stellerfunktion	Stellerfunktion kann zwischen 0% und 100% eingestellt werden.

GEHÄUSE

Gehäuseart	Schalttafeleinbauart nach DIN 43700, mit Befestigungsvorrichtung
Abmessungen	W48xH48xD87mm.
Gewicht	ca. 250g
Gehäusematerial	Self extinguishing plastics

⚠ Das Gerät darf nur mit einem feuchten Tuch abgewischt werden, keine aggressiven Reinigungsmittel verwenden !

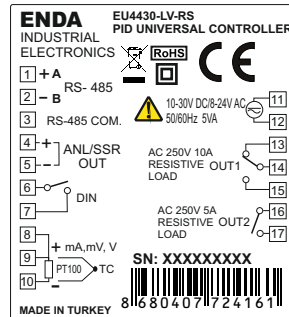
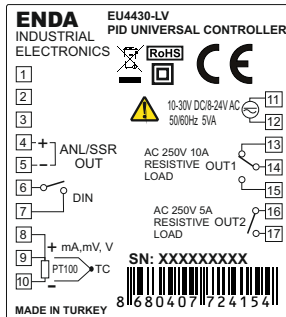
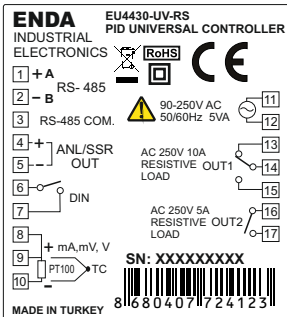
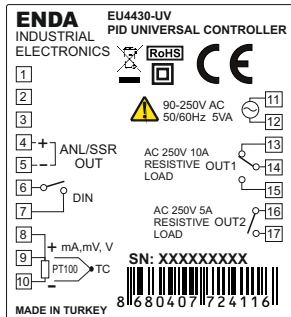
ABMESSUNGEN



WICHTIGE HINWEISE ! / ANSCHLUßBILD

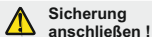


Das **ENDA EU4430** ist ausschließlich für den Schalttafeleinbau vorgesehen. Es ist unbedingt darauf zu achten, daß die Geräte nur bestimmungsgemäß eingesetzt werden dürfen. Bei Arbeiten an der Schalttafel müssen alle zum Gerät führenden Leitungen spannungsfrei sein, wenn die Gefahr besteht, daß die am Gerät befindlichen Anschlußklemmen berührt werden könnten. Zur Einhaltung der CE Konformität sind abgeschirmte Kabel- und Signalleitungen zu verwenden. Diese sind getrennt von den Leistungsgefühlen-/Netzleitungen zu verlegen. Die Abschirmung ist geräteseitig zu erden. Das Gerät ist so zu montieren, daß es vor Feuchtigkeit, Vibrationen und starker Verschmutzung geschützt ist und auch die Betriebsumgebungstemperatur eingehalten wird. Die Verdrahtung, Inbetriebnahme und Bedienung der Geräte muß durch ein entsprechend qualifiziertes Fachpersonal gemäß den örtlichen Vorschriften vorgenommen werden.



BEMERKUNG :

90-250V AC
oder
10-30V DC/
8-24V AC
50/60Hz 5VA



Sicherung
anschließen !

F 100 mA 250V AC

Swich

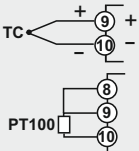
Spannungs-
versorgung
UV
oder
LV

Kabelquerschnitt: 1,5mm²

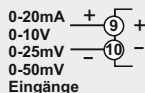
SENSOR INPUT:

Bei Benutzung von Thermoelemente :
Verwenden Sie richtige Ausgleichsleitungen
und achten Sie auf die Polarität bei Anschluß des
Sensor.

Benutzung von Widerstandsthermometer PT100 :
Bei 2-Leiteranwendung schließen Sie bitte die
Klemmen 8 und 9 kurz.



0-20mA, 4-20mA, 0-10V, 2-10V, 0-25mV
und 0-50mV Eingänge:
Überprüfen Sie die Sensor-
Pinbelegungen und Anschlusszeichen
sorgfältig, bevor Sie das Gerät
anschießen.

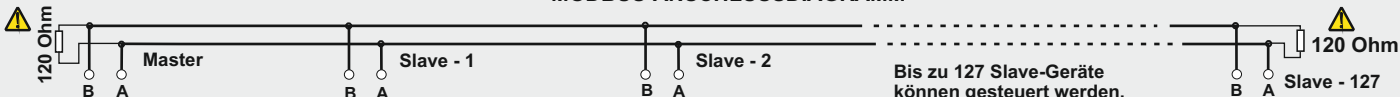


Logikausgang des Gerätes Eu4430 Serie ist zur
internen Elektronik nicht galvanisch isoliert. Bei
Verwendung von geerdeten Fühlern dürfen diese
nicht mit Logikausgang verbunden werden !

Bemerkung :

1) Versorgungsanschlußleitungen sollten nach
IEC60277 oder IEC60245 konform sein.
2) Nach Sicherheitsnormen sollte der
Hauptschalter am Schaltschrank leicht
zugänglich angebracht und auch mit einem
Hinweisschild versehen werden !

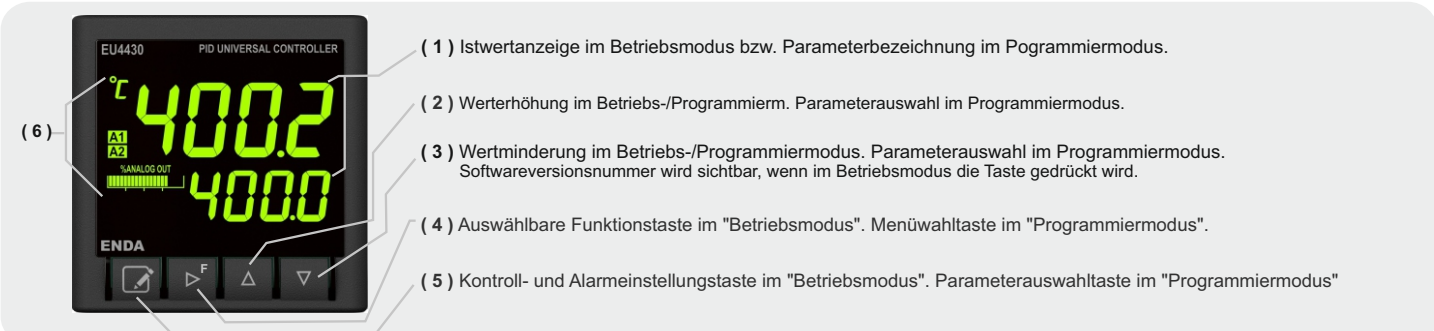
* MODBUS-ANSCHLUSSDIAGRAMM



Um Störungen in der Modbus Datenleitung zu
vermeiden, sollte am Anfang und Ende des
RS485 Modbusses jeweils ein 120 Ohm
Abschlußwiderstände angeschlossen werden.

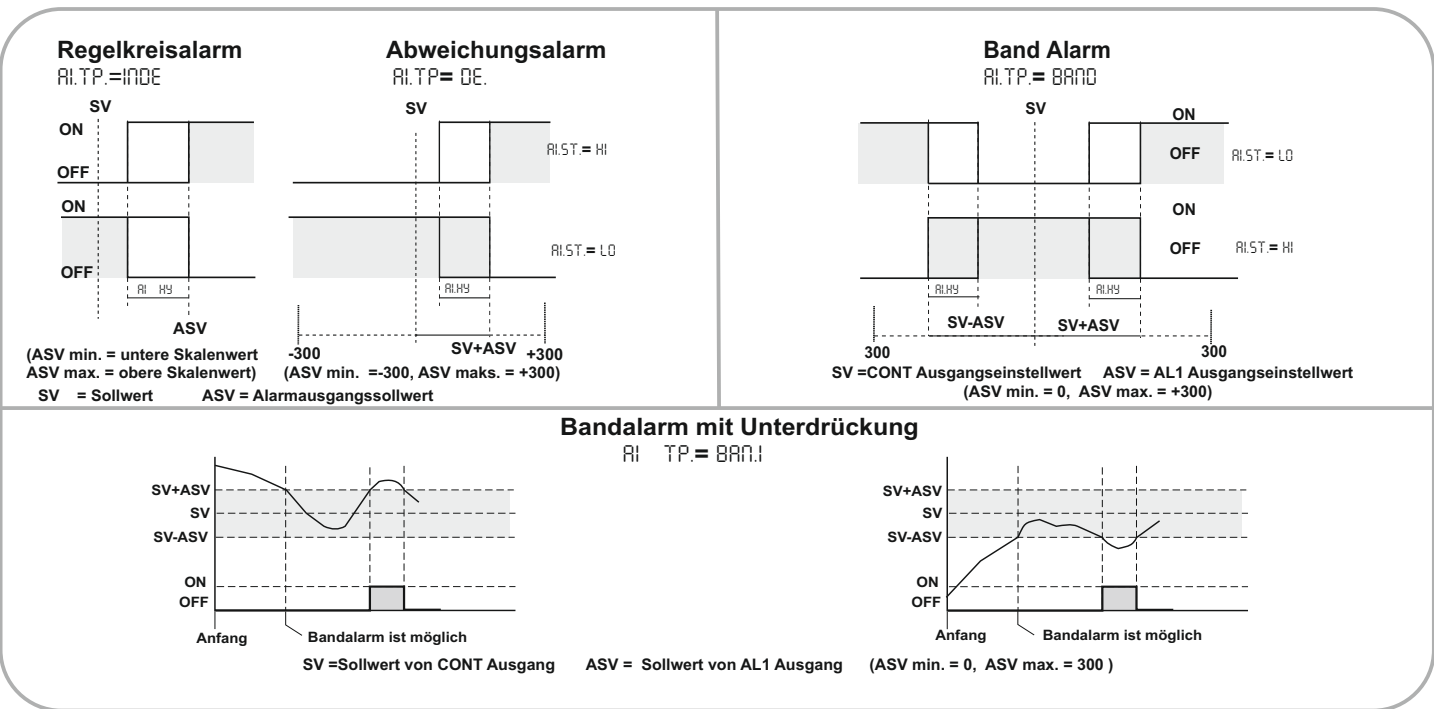
* Gilt für Geräte mit Modbus-Funktion.

siehe Ergänzungsblätter für Modbusbefehlsliste

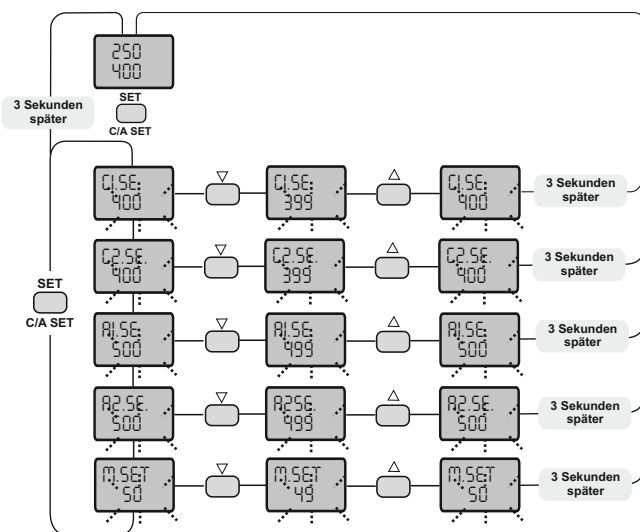


(1) PV und SV Anzeigen	PV 7-Segment 4 digit grün LED , SV 7-Segment 4 digit grün LED display.
Schriftgröße	PV Display 12.0mm , SV Display 8.13mm
(2),(3),(4),(5) Tasten	Fühlbare Mikroschalter
(6) Zustandsindikatoren	Symbole für Steuerung, Alarm1, Alarm2, Analogausgang, SSR-Ausgang und Statusanzeige.

SCHALTVERHALTEN DER 4 ALARMARTEN (ALARM1 und ALARM2)



SCHALTVERHALTEN DER 4 ALARMARTEN (ALARM1 und ALARM2)



Wenn der Parameter D1.A.C oder F.K.E.C. den gleichen Wert wie C2.S.R. hat, wird dieser Parameter sichtbar.

Wenn der Parameter C0.S.E. auf SSR out gesetzt ist, wird dieser Parameter sichtbar.

Wenn der Parameter D1.A.C oder F.K.E.C. auf MANU. gesetzt ist und C1.PB von 0 abweicht, ist dieser Parameter sichtbar.

SENSOR FEHLERMELDUNGEN

PFR 400	Unterbrechung des Sensors oder Meßbereich (=Sensortyp) überschritten
---	Messbereich überschritten
-400	Messbereich unterschritten

ENDA EU4430 PROGRAMMIERUNGSDIAGRAMM

PROGRAMMIERMODUS

Um in den Programmiermodus zu gelangen, die Taste gedrückt halten und anschließend Taste drücken.

CONF.

C.S.L.O.

C.S.L.O. -30

A

V

C.S.H.

600

A

V

C.P.B.

4.0

A

V

C.H.Y5

2

A1

V

C.T.I

4.0

A2

V

C.T.O

100

A2

V

C.C.T.

1

A2

V

C.P.S.T.

0

A2

V

C.E.C.T.

EPS

A2

V

C.E.P.S.

0

A3

V

S.S.T.S.

0

A

V

C.T.Y.P

HEAT

A

V

C.S.L.O.

= C / A1

Untere Einstellbegrenzung des Sollwertes. Begrenzung der Einstellung des Sollwertes nach unten. Einstellbar zwischen 0 und C.S.H.

C.S.H.

= C / A1

Obere Einstellbegrenzung des Sollwertes. Begrenzung der Einstellung des Sollwertes nach oben. Einstellbar zwischen C.S.L.O. und oberem Skalenwert.

C.P.B.

= C/A1

Proportionalband

Einstellbar zwischen 0.0% und 100.0%. Bei der Einstellung C.P.B. = 0.0% wird die Regelung auf ON-OFF Regelverhalten umgeschaltet.

C.H.Y5

= C / A1

Hysteresewert

Einstellbar zwischen 1 und 50°C.

C.T.I

= C/A1

Integralzeit.

Unterdrückung zwischen 0 und 100.0 Minuten. Bei der Einstellung C.T.I = 0.0, kein Einfluss auf die Regelung.

C.T.O

= C/A1

Differentialzeit

Einstellbar zwischen 0.00 und 25.00 Minuten. Bei der Einstellung C.T.O = 0.0, kein Einfluss auf die Regelung.

C.C.T.

= C / A1

Proportionalitätsdauer.

Einstellbar zwischen 1 und 125 Sekunden. Einstellbar zwischen 1 und 125 Sekunden.

C.P.S.T.

= Prozentsatz der A1-Ausgangsleistung bei A1-Sollwert.

Kann zwischen 0% und 100% eingestellt werden.

C.E.C.T.

= Regelung bei Fühlerdefekt

Wenn C.E.C.T. = EPS.: Bei Fühlerdefekt regelt das Gerät gemäß eingestellten Wert des C.P.S. Parameters (siehe Parameter unten). Wenn C.E.C.T. = AUTO.: Bei Fühlerdefekt regelt das Gerät mit den Parameterwerten (C.P.B.) die vor dem Defekt gespeicherten wurden.

C.E.P.S.

= Regelung bei Fühlerdefekt C / A1

Ausgangsleistung einstellbar zwischen 0% und 100%. Im Falle eines Fehlers, wenn C.P.B. = 0.0 (ON-OFF Regelung) und C.E.P.S. = 0 eingestellt ist, schaltet der Ausgang auf "OFF". Wenn der Wert von "0" abweicht, wird der Ausgang auf "ON" geschaltet.

S.S.T.S.

= Soft Start Zeitwert (Rampenfunktion).

Der Parameterwert gibt an, in welche Zeit der Sollwert erreicht werden soll. Ein Wert zwischen 0 und 250 Min. kann eingestellt werden. Bei Wert = 0 wird das Gerät versuchen innerhalb kürzester Zeit den Sollwert zu erreichen.

C.T.Y.P

= Konfiguration der Regelfunktion.

HEAT = Regelung - Heizen
COOL = Regelung - Kühlen

Wenn C.P.B. = 0 ist, wird dieser Parameter Sichtbar.

Funktion nur aktiv wenn C.P.B. von "0" abweicht.

Parameter nur aktiv, wenn C.E.C.T. = EPS. oder C.P.B. = 0.0 ausgewählt ist.

RL.O.

RL.S.L.

RL.S.L. -30

A

V

RL.S.H.

600

A

V

RL.H.Y

2

A

V

RL.T.P.

INDE

A

V

RL.S.L.

= Untere Einstellbegrenzung des Alarm1 Wertes. Begrenzung der Einstellung des Alarmwertes nach unten. Einstellbar zwischen 0 und RL.S.H.

RL.S.H.

= Obere Einstellbegrenzung des Alarm1 Wertes. Begrenzung der Einstellung des Alarmwertes nach oben. Einstellbar zwischen RL.S.L. und oberem Skalenwert.

RL.H.Y

= Hysterese Alarm1 Ausgang.

Ein Wert zwischen 1°C und 50°C kann eingestellt werden.

RL.T.P.

= Alarm1 Alarmarten

Sechs Arten von Alarmfunktionen können eingestellt werden.
INDE = Regelkreisalarm
DE = Abweichungsalarm
BRND = Bandalarm (inner-/außerhalb)
BAND = Banda. mit Unterdrückung
INCO = Wie INDE jedoch mit PID Regelung
RECO = Wie DE jedoch mit PID Regelung

RL.T.S.

HI

B1

V

RL.S.T.

= Alarm1 Ausgangszustand

Wenn Regelkreis- oder Abweichungsalarm gewählt wurde, kann dieser Parameter auf LO oder HI eingestellt werden. Bei LO wird der Alarm-ausgang unter, bei HI über dem Sollwert aktiv. Bei Bandalarm kann dieser Parameter auf BHI oder BOHI eingestellt werden. Bei der Einstellung BHI wird innerhalb, bei BOHI wird außerhalb des Bandbereiches aktiv.

RL.B.R.

ON

B1

V

RL.P.B.

0.0

B2

V

RL.T.I

0.0

B3

V

RL.T.O

0

B3

V

RL.C.T.

1

B3

V

RL.P.S

0

B3

V

RL.E.P

0

B2

V

Bei der Einstellung RL.T.P. als INCO. oder RECO wird dieser Parameter nicht sichtbar.

Erst bei der Einstellung RL.T.P. als INCO. oder RECO wird dieser Parameter aktiv.

Nur aktiv wenn der RL.T.P. Parameter, RECO oder RECO. ausgewählt und RL.P.B. nicht = "0" eingestellt wurde.

RL.2.O.

RL.2.S.L.

RL.2.S.L. -30

A

V

RL.2.S.H.

600

A

V

RL.2.H.Y

2

A

V

RL.2.T.P.

INDE

A

V

RL.2.S.L.

= Untere Einstellbegrenzung des Alarm2 Wertes. Begrenzung der Einstellung des Alarmwertes nach unten. Einstellbar zwischen 0 und RL.2.S.H.

RL.2.S.H.

= Obere Einstellbegrenzung des Alarm2 Wertes. Begrenzung der Einstellung des Alarmwertes nach oben. Einstellbar zwischen RL.2.S.L. und oberem Skalenwert.

RL.2.H.Y

= Hysterese Alarm2 Ausgang.

Ein Wert zwischen 1°C und 50°C kann eingestellt werden.

RL.2.T.P.

= Alarm2 Alarmarten

4 Alarmarten können eingestellt werden.
INDE = Regelkreisalarm
DE = Abweichungsalarm
BRND = Bandalarm (inner-/außerhalb)
BAND = Bandalarm mit Unterdrückung

RL.2.T.S.

HI

A

V

RL.2.S.T.

= Alarm2 Ausgangszustand

Wenn Regelkreis- oder Abweichungs-Alarm gewählt wurde, kann dieser Parameter auf LO oder HI eingestellt werden. Bei LO wird der Alarm-ausgang unter, bei HI über dem Sollwert aktiv. Bei Bandalarm kann dieser Parameter auf BHI oder BOHI eingestellt werden. Bei der Einstellung BHI wird innerhalb, bei BOHI wird außerhalb des Bandbereiches aktiv.

RL.2.B.R.

ON

A

V

RL.2.P.B.

0.0

A

V

RL.2.B.R.

= Alarm2 Ausgangs-zustand bei Fühlerbruch

ON = A2-Ausgang aktiv
OFF = A2-Ausgang nicht aktiv

Wenn der Parameter CODE auf A.C.O.N. oder C-R2 eingestellt wird, ist dieses Menü nicht sichtbar

CONF.

IN.P.T.

UNIT

D1

V

UNIT

C

D1

V

FLTR

20

A

V

C.O.S.E

C-R2

A

V

OFFS.

0

A

V

D.ADR.

1

D2

V

BRUD

9.60

D2

V

D.INC.

NONE

A

V

IN.P.T.

= Einstellung Eingangssensor

Weitere Informationen finden Sie in der Tabelle „Auswahl Eingangssensor“ auf dieser Seite.

UNIT

= Temperatureinheit.

Kann zwischen C oder F eingestellt werden.

FLTR

= Koeffizient für digitales Filter.

Digitaltes Filter für die Anzeige. Ein Wert zwischen 1 und 200 einstellbar. Bei schwankende / schwingende Anzeige kann der Wert erhöht werden.

C.O.S.E

= Auswahl Regelausgang

C-R2 = C/A2 (Relais) als Regelausgang
S-R = SSR-Ausgang als Regelausgang
0-20 = 0-20 mA Analog ausgang
4-20 = 4-20 mA Analog ausgang

OFFS.

= Offsets-einstellung (Messwertkorrektur).

Der Offsetwert (-99...+99°C) wird mit Vorzeichen zum Istwert dazu addiert. In der Regel beträgt dieser Wert 0.

D.ADR.

= Geräteadresse.

Einstellbar zwischen 1 und 247. Jedem Gerät muss eine andere Adresse zugeordnet werden.

BRUD

= Modbus Baudrate.

Einstellbar : 2,40, 4,80, 9,60, 19,20 und 38,40.

D.INC.

= Funktionsparameter für den digitalen Eingang.

NONE = Digitaler Eingang ist ausgeschaltet.
C2.S.R. = Wenn der Digitaleingang aktiv ist, wird der 2. Sollwert verwendet.
MANU = Wenn der digitale Eingang aktiv ist, wechselt er in den manuellen Modus und regelt nach Parameterwerten von C.C.T. und dem proportional % im Parameter P.S.E.T.
OSP.O. = Wenn der Digitaleingang aktiv ist, wird nur die Temperatur angezeigt.

F.K.E.C.

NONE

A

V

F.K.E.C.

= Funktion-stasteneinstellungen

NONE = Funktionstaste ist nicht aktiv.
C2.S.R. = Der 2. Sollwert wird mit der Funktionstaste aktiviert.
MANU = Mit der Funktionstaste wechselt es in den manuellen Modus.
OSP.O. = Nur Temperaturanzeige, keine Regelung.

R.O.L.O.

0

D3

V

R.O.H.I.

100

D3

V

R.T.R.S.

NONE

D4

V

R.O.L.O.

-30

D5

V

R.O.L.O.

= Mindestwert in Prozent für Analogausgang.

Kann zwischen 0 und R.O.H.I. eingestellt werden.

R.O.H.I.

= Maximalwert in Prozent für Analogausgang.

Kann zwischen R.O.L.O. und 100 eingestellt werden.

R.T.R.S.

= re-transmission für Analogausgang.

NONE = re-transmission ist AUS.
0-20 = 0-20mA
4-20 = 4-20mA

R.O.L.O.

= Unterer Skalenwert für die re-transmission.

Kann zwischen dem unteren Skalenwert und dem R.O.H.I.-Parameter eingestellt werden.

Wird innerhalb von 20s keine Taste betätigt wird, so speichert das Gerät die eingestellten Werte und kehrt automatisch in den Betriebsmodus zurück. Ebenso erfolgt die Umschaltung in den Betriebsmodus durch Betätigung der Taste in das Hauptmenü, anschliessend durch gleichzeitiges drücken der Tasten .

BETRIEBSMODUS

S.T.UN.

S.T.US.

S.T.

SELFTUNE (Selbstoptimierung)

Werden die Tasten zusammen gedrückt, kehrt das Gerät zum Sefttunenmenü zurück. Wenn die gemessene Temperatur nicht hoch ist, blinkt die Meldung PID.T. auf dem Display und die Berechnung des Selbstoptimierungsprozesses startet automatisch. Wenn die Anfangstemperatur zu hoch ist, erscheint die Meldung T.H.I. und das Gerät wartet bis die Temperatur sinkt. Dann erscheint wieder die Meldung PID.T. und die Prozedur wird fortgeführt. Nach Beendigung der Berechnungen werden die Parameterwerte für C.P.B., C.T., C.O.T. und C.C.T. gespeichert und das Gerät kehrt automatisch in den Betriebsmodus zurück. Nach erfolgreicher Ausführung der Sefttunefunktion, wird das Menü S.T.UN. aufgehoben. Um erneut Sefttune ausführen zu können, muß der Parameter S.T.S.C. im SECU Menü wieder auf P.YES umgestellt werden.

S.TUN.

Selftunevorgang stoppen

Wenn der Sefttunevorgang aus irgendeinem Grund beendet werden soll, kann mit den Tasten und in das STUN Menü zurückgekehrt und durch drücken der Taste zum STUB Parameter gewechselt werden. Anschließend wird durch Betätigen der Tasten und der Sefttunevorgang beendet und das Gerät kehrt in den Betriebsmodus zurück.

CONF.

R.O.H.L.

600

D5

V

D.P.S.E

0

D6

V

U.S.L.O.

1999

D6

V

U.S.H.I.

2000

D6

V

DLTH

10

D6

V

R.O.H.L.

= Oberer Skalenwert für die re-transmission.

Kann zwischen R.O.L.O. und dem oberen Skalenwert eingestellt werden.

D.P.S.E

= Dezimalpunktauswahl für mA-Eingänge.

Einstellbar zwischen 0 und 0.000.

U.S.L.O.

= Unterer Skalenbereich für mA-Eingang.

Einstellbar zwischen -999 und (U.S.H.I. - 10)

U.S.H.I.

= Oberer Skalenbereich für mA-Eingang.

Ein Wert einstellbar zwischen (U.S.L.O. + 10) Parameterwert und 9999.

DLTH

= Bildschirmhelligkeit

Einstellbar zwischen 1 und 20.

Änderungen an diesem Parameter können dazu führen, dass sich einige Parameterwerte ändern.

Dieser Parameter ist nur in RS485-Modbus Geräten verfügbar.

Dieser Parameter kann angezeigt werden, wenn der CODE-Parameter auf "0-20" oder "4-20" eingestellt ist.

Dieser Parameter kann angezeigt werden, wenn der Parameter CODE auf "C-R2" eingestellt ist.

Dieser Parameter kann angezeigt werden, wenn der CODE-Parameter auf "C-R2" eingestellt ist und der R.T.R.S-Parameter auf "0-20" oder "4-20" eingestellt ist.

Dieser Parameter kann angezeigt werden, wenn der IN.P.T.-Parameter auf "mV", "mA" oder "V" eingestellt ist.

Informationen zur Modbus-Funktion finden Sie in der Modbus-Befehlsliste auf der letzten Seite

ANMERKUNGEN

Methode zur Informationsfindung

A B C D

A1

A2

A3

...

Beschreibung der Anzeige;

- Erste Zeile zeigt den Parameternamen an.

- Zweite Zeile zeigt den aktuellen Parameterwert an.

Gleichzeitig ist der in der zweiten Zeile angezeigte Wert der Standardwert des Geräts.

Parameterbezeichnung

Parameterwert (Standardwert)

Auswahl Eingangssensor

IN.P.T. = Einstell. Eingangssensor

Widerstandsthermometer:

PT.O. = PT100 mit Dezimal-anzeige (m.DA.)

PT. = PT100 ohne Dezimal-anzeige (o. DA.)

Thermoelement:

J = J Typ m. DA.

K = K Typ m. DA.

L = L Typ o. DA.

T = T Typ m. DA.

S = S Typ

R = R Typ

Analogausgang:

0-20 = 0-20 mA

4-20 = 4-20 mA

0-10 = 0-10 V

2-10 = 2-10 V

0-25 = 0-25 mV

0-50 = 0-50 mV

Bei Änderung des Fühlertyps, ändern sich automatisch auch viele andere Parameterwerte !

Parameterereinstellungen

CH.Y5

CH.Y5

CH.Y5

CH.Y5

Anzeige blink durch drücken der Taste . Um den Werte zu verändern zusätzlich mit den Tasten den Wert erhöhen oder verringern.

Werden die Tasten länger als 1 s lang gedrückt gehalten, so Nimmt die Veränderungsgeschwindigkeit zu.

Sensor Fehlermeldungen

P.F.A

400

Unterbrechung des Sensors oder Meß-bereich (=Sensortyp) überschritten

400

Messbereich überschritten

400

Messbereich unterschritten

SURAN Industrieelektronik
An der Hanfrötte 6 / D-77731 Willstätt

Tel.: +49 (0)7852 / 4889 962

E-mail : info@suran-elektronik.de
Internet : www.suran-elektronik.de

4 / 4
EU4430-D-07062023

ENDA EU4430 PID TEMPERATURE CONTROLLER MODBUS PROTOCOL ADDRESS MAP

1.1 Memory Map for Holding Registers

	Parameter Number	Holding Register Address Decimal (Hex)	Data Type	Parameter Description	Read / Write Permission	Parameter Name	Default Value
Control Output Parameters	H0	0000d (0000h)	Word	Control output, temperature setpoint value	R/W	C1.SE.	400
	H1	0001d (0001h)	Word	Control output, 2nd temperature setpoint value	R/W	C2.SE.	400
	H2	0002d (0002h)	Word	Control output, minimum setpoint value	R/W	C.S.L0.	0
	H3	0003d (0003h)	Word	Control output, maximum setpoint value	R/W	C.S.HI.	600
	H4	0004d (0004h)	Word	Control output, proportional band setpoint value (Adjustable between 0.0% and 100.0%)	R/W	C. PB.	4
	H5	0005d (0005h)	Word	Control output, hysteresis value (Adjustable between 1 and 50 °C or °F)	R/W	C.HYS..	2
	H6	0006d (0006h)	Word	Control output, integral time (Adjustable between 0.1 and 100.0 minute)	R/W	C. TI.	40
	H7	0007d (0007h)	Word	Control output, derivative time (Adjustable between 0.01 and 10.00 minute)	R/W	C. TD.	100
	H8	0008d (0008h)	Word	Control output, time period setpoint value (Adjustable between 1 and 125 second)	R/W	C. CT.	20
	H9	0009d (0009h)	Word	Control output, set value power ratio (Adjustable between 0% and 100%)	R/W	C.C.P.S.	0
	H10	0010d (000Ah)	Word	Control output energy percentage in case of sensor error (can be set between 0% to 100%)	R/W	C.E.P.S.	0
A1 Output Parameters	H11	0011d (000Bh)	Word	Control output, soft start value	R/W	S.ST.S.	0
	H12	0012d (000Ch)	Word	Alarm1 output temperature setpoint value	R/W	Al.SE.	500
	H13	0013d (000Dh)	Word	Alarm1 output minimum setpoint value limit	R/W	Al.S.L.	0
	H14	0014d (000Eh)	Word	Alarm1 output maximum setpoint value limit	R/W	Al.S.H.	600
	H15	0015d (000Fh)	Word	Alarm1 output proportional band set value (Adjustable between 0.0% and 100.0%)	R/W	Al.PB.	0
	H16	0016d (0010h)	Word	Alarm1 output hysteresis value (Adjustable between 1 and 50 °C or °F)	R/W	Al.HY.	2
	H17	0017d (0011h)	Word	Alarm1 output, integral time (Adjustable between 0.1 and 100.0 minute)	R/W	Al.TI.	0
	H18	0018d (0012h)	Word	Alarm1 output, derivative time (Adjustable between 0.01 and 10.00 minute)	R/W	Al.TD.	0
	H19	0019d (0013h)	Word	Alarm1 output, time period setpoint value (Adjustable between 1 and 125 second)	R/W	Al.CT.	20
	H20	0020d (0014h)	Word	Alarm1 output, set value power ratio (Adjustable between 0% and 100%)	R/W	Al.P.S.	0
	H21	0021d (0015h)	Word	Alarm1 output, set value power ratio in case of sensor failure (Adjustable between %0 and %100)	R/W	Al.E.P.	0
A2 Output Parameters	H22	0022d (0016h)	Word	Alarm1 output type selection (Values can be given from 0 to 4) (0 = Independent alarm, 1 = Deviation alarm, 2 = Band alarm, 3 = Active alarm after in band time, 4 = Alarm1 output, cooling control selection)	R/W	Al.TP.	0
	H23	0023d (0017h)	Word	Alarm2 output, temperature setpoint value	R/W	A2.SE.	500
	H24	0024d (0018h)	Word	Alarm2 output minimum setpoint value limit	R/W	A2.S.L.	0
	H25	0025d (0019h)	Word	Alarm2 output maximum setpoint value limit	R/W	A2.S.H.	600
	H26	0026d (001Ah)	Word	Alarm2 output, hysteresis value (Adjustable between 1 and 50 °C or °F)	R/W	A2.HY.	2
	H27	0027d (001Bh)	Word	Alarm2 output type selection (Values can be given from 0 to 3) (0 = Independent alarm, 1 = Deviation alarm, 2 = Band alarm, 3 = Active alarm after in band time)	R/W	A2.TP.	0
Configuration Parameters	H28	0028d (001Ch)	Word	Input selection number (0 = PT100 Decimal, 1 = Pt100 Non-decimal, 2 = J Decimal, 3 = J Non-decimal, 4 = K Decimal, 5 = K Non-decimal, 6 = L Decimal, 7 = L Non-decimal, 8 = T Decimal, 9 = T Non-decimal, 10 = S Non-decimal, 11 = R Non-decimal, 12 = 0-20mA, 13 = 4-20mA, 14 = 0-10V, 15 = 2-10V, 16 = 0-25mV, 17 = 0-40mV)	R/W	INP.T.	5
	H29	0029d (001Dh)	Word	ModBus device address (Adjustable between 1 and 247)	R/W	D.ADDR.	1
	H30	0030d (001Eh)	Word	Modbus communication speed (Baudrate) (0 = Modbus cancel, 1 = 2400 bps, 2 = 4800 bps, 3 = 9600 bps, 4 = 19200 bps, 5 = 38400 bps)	R/W	BAUD.	3
	H31	0031d (001Fh)	Word	Digital filter coefficient (Adjustable between 1 and 200, 1 = filter is disable)	R/W	FLTR.	10
	H32	0032d (0020h)	Word	Control output, selection value (0 = C/A2 Control output selection, 1 = SSR/ANL is SSR, 2 = SSR/ANL is 0-20mA, 3 = SSR/ANL is 4-20mA. ATTENTION !! H42 parameter will be 0 if this parameter set to different from 0.	R/W	C.O.SE..	0
	H33	0033d (0021h)	Word	Analog output minimum out percentage	R/W	A.O.L0..	0
	H34	0034d (0022h)	Word	Analog output maximum out percentage	R/W	A.O.HI..	100
	H35	0035d (0023h)	Word	Offset value	R/W	OFFS.	0
	H36	0036d (0024h)	Word	Function control parameter. (23040d (5A00h) self tune stops when this value is entered) (23041d (5A01h) self tune starts when this value is entered) (23042d (5A02h) returns to factory defaults when this value is entered)	R/W	----	0
	H37	0037d (0025h)	Word	Reserverd	R/W	----	20
	H38	0038d (0026h)	Word	Reserverd	R/W	----	20
	H39	0039d (0027h)	Word	Manual control output percentage (can be adjusted between 0% and 100%)	R/W	M.SET	50

ENDA EU4430 PID TEMPERATURE CONTROLLER MODBUS PROTOCOL ADDRESS MAP

1.1 Memory Map for Holding Registers (continue)

	Parameter Number	Holding Register Address Decimal (Hex)	Data Type	Parameter Description	Read / Write Permission	Parameter Name	Default Value
Configuration Parameters	H40	0040d (0028h)	Word	Digital input control parameter (0 = Digital input off, 1 = 2nd set value can be selected by digital input, 2 = Manual mode can be entered via digital input, 3 = Can be switched to display mode via digital input)	R/W	D.IN.C.	0
	H41	0041d (0029h)	Word	Function key control parameter (0 = Function key off, 1 = 2nd Set value can be selected by function key, 2 = Manual mode can be entered by using function key, 3 = Can be switched to display mode by using function key)	R/W	F.KEY.C.	0
	H42	0042d (002Ah)	Word	Retransmission output control parameter: If this parameter is 0, Retransmission output; off If this parameter is 1, Analog output; 0-20mA Retransmission output If this parameter is 2, Analog output; 4-20mA Retransmission output ATTENTION!! To setting up this parameter, H32 parameter must be set to 0.	R/W	R.TRS.	0
	H43	0043d (002Bh)	Word	Retransmission output lower scala value.	R/W	R.O.L.O.	0
	H44	0044d (002Ch)	Word	Retransmission output upper scala value.	R/W	R.O.HI.	600
	H45	0045d (002Dh)	Word	Decimal Point selection for mA anv V inputs.	R/W	D.P.SE.	0
	H46	0046d (002Eh)	Word	User defined lower scale value for 0-20mA, 4-20mA, 0-10V and 2-10V input selections	R/W	U.S.L.O.	0
	H47	0047d (002Fh)	Word	User defined upper scale value for 0-20mA, 4-20mA, 0-10V and 2-10V input selections	R/W	U.S.HI.	9999
	H53	0053d (0035h)	Word	Display Brightness (can be adjusted between 1 and 20)	R/W	D.LTH	10
Security Parameters	H48	0048d (0030h)	Word	Control output menu, security parameter (0 = Menu invisible, 1 = Menu programmable, 2 = Menu only visible)	R/W	C.O.SC.	1
	H49	0049d (0031h)	Word	Alarm1 output menu security parameter (0 = Menu invisible, 1 = Menu programmable, 2 = Menu only visible)	R/W	A1.SC.	1
	H50	0050d (0032h)	Word	Alarm2 output menu, security parameter (0 = Menu invisible, 1 = Menu programmable, 2 = Menu only visible)	R/W	A2.SC.	1
	H51	0051d (0033h)	Word	Configuration menu, security parameter (0 = Menu invisible, 1 = Menu programmable, 2 = Menu only visible)	R/W	C.N.SC.	1
	H52	0052d (0034h)	Word	Self tune menu, security parameter (0 = Menu invisible, 1 = Self tune can be done)	R/W	S.T..SC.	1

1.2 Memory Map for Coils

Parameter Number	Coil Address	Data Type	Parameter Description	Read / Write Permission	Parameter Name	Default Value
C0	(0000)h	Bit	Alarm2 condition (0 = Active Low , 1 =Active High)	R/W	A2.ST.	1
C1	(0001)h	Bit	Alarm2 condition selection on probe failure (0 = Off , 1 = On)	R/W	A2.ER.	0
C2	(0002)h	Bit	Alarm1 condition (0 = Active Low , 1 =Active High)	R/W	A1.ST.	1
C3	(0003)h	Bit	Alarm1 condition selection on probe failure (0 = Off , 1 = On)	R/W	A1.ER.	0
C4	(0004)h	Bit	Control output configuration (0 = Heat ; 1 = Cool)	R/W	C.TYP.	0
C5	(0005)h	Bit	Temperature unit (0 = °C ; 1 = °F)	R/W	UNIT	0
C6	(0006)h	Bit	Control outputs active (0 = Control outputs active, 1 = Only display mode)	R/W	----	0
C7	(0007)h	Bit	Controlling according to 2nd temperature setpoint (If C7 = 0 is H0, if C7 = 1 is H1)	R/W	----	0
C8	(0008)h	Bit	Auto/Manual selection (0 = Automatic "Running mode", 1 = Manual "Running mode". In this mode, output generated according to H39 parameter.)	R/W	----	0
C9	(0009)h	Bit	Control procedure in case of probe failure (0 = H10 proportional control according to percentage value, 1 = Error found before the setpoint control is done with the value of the proportional control)	R/W	C.E.C.T.	0

1.3 Memory Map for Input Registers

Parameter Number	Input Register Address Decimal (Hex)	Data Type	Parameter Description	Read / Write Permission
I0	0000d (0000h)	Word	Measured temperature	R
I1	0001d (0001h)	Word	Analog output percentage	R
I2	0002d (0002h)	Word	Measurement error codes 0 = No error, 1 = Sensor short circuit, 2 = Lower scale error, 3 = Upper scale error, 4 = Sensor connection lost, 5 = Wrong input selection.	R
I3	0003d (0003h)	Word	Self tune condition codes 0 = No error, 1 = Initial temperature is higher than 60% setpoint value, 2 = Calculating PID parameters, 3 = Calculating power set parameters	R
I4	0004d (0004h)	Word	Current (active) temperature setpoint.	R
I5	0005d (0005h)	Word	Reserved	R
I6	0006d (0006h)	Word	Current (active) decimal point value (0 = No decimal point, 1 = 0.0 Decimal point is tenths	R

1.4 Memory Map for Software Revision Input Registers

Software Revision	61472d (F020h)	14 Word	Software name and update is read in ASCII format and as 14 word. For example : EU4430-01 03 Feb 2017. Memory Formats : Word Word Word Word Word Word Word Word Word Word Word Word Word Word Word 10 11 12 13 14 U E 4 4 0 3 0 - 1 3 0 F b e 2 1 0 . 7 NOTE : To view each word correctly by changing the byte sequences should be displayed as ASCII TEXT	R
-------------------	----------------	---------	--	---

ENDA EU4430 PID TEMPERATURE CONTROLLER

MODBUS PROTOCOL ADDRESS MAP

1.5 Memory Map for Discrete input

Parameter Number	Discrete Input Address	Data Type	Parameter Description	Read / Write Permission
D0	(0000)h	Bit	C/A2 Control output status (0 = OFF ,1 = ON)	R
D1	(0001)h	Bit	A1 Output status (0 = OFF , 1 = ON)	R
D2	(0002)h	Bit	SSR Output status (0 = OFF ,1 = ON)	R
D3	(0003)h	Bit	Digital input status (0 = OFF ,1 = ON)	R

2. MODBUS ERROR MESSAGES

Modbus protocol has two types error, communication error and operating error. Reason of the communication error is data corruption in transmission. Parity and CRC control should be done to prevent communication error. Receiver side checks parity and CRC of the data. If they are wrong, the message will be ignored. If format of the data is true but function doesn't perform for any reason, operating error occurs. Slave realizes error and sends error message. Most significant bit of function is changed '1' to indicate error in error message by slave. Error code is sent in data section. Master realizes error type via this message.

ModBus Error Codes

Error Code	Name	Description
01	ILLEGAL FUNCTION	The function code received in the query is not an allowable action for the slave. If a Poll Program Complete command was issued, this code indicates that no program function preceded it.
02	ILLEGAL DATA ADDRESS	The data address received in the query is not an allowable address for the slave.
03	ILLEGAL DATA VALUE	A value contained in the query data field is not an allowable value for the slave.

Message sample ;

Structure of command message (Byte Format)

Device Address	(0A)h
Function Code	(01)h
Beginning address of coils.	MSB (04)h
	LSB (A1)h
Number of coils (N)	MSB (00)h
	LSB (01)h
CRC DATA	LSB (AC)h
	MSB (63)h

Structure of response message (Byte Format)

Device Address	(0A)h
Function Code	(81)h
Error Code	(02)h
CRC DATA	LSB (B0)h
	MSB (53)h

As you see in command message, coil information of (4A1)h = 1185 is required but there isn't any coil with 1185 address. Therefore error code with number (02) (Illegal Data Address) sends.

* MODBUS CONNECTION DIAGRAM

